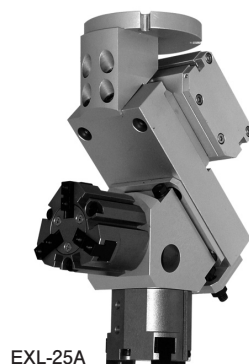
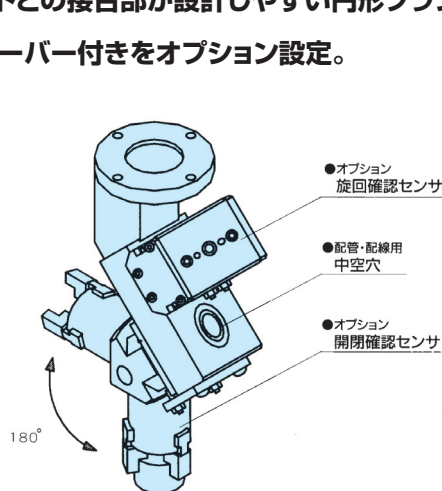


特 長

- パワフルチャックCKLを標準装備し、高把持力・高精度を実現。
- 軽量コンパクト設計で、周辺装置の小型化に貢献します。
- ロボットとの接合部が設計しやすい円形フランジを採用。
- アブソーバー付きをオプション設定。



型式表示方法

標 準 ----- EXL-20A

オプション ----- EXL - 20 A S - F - ET3S2 - Z

サイズ チャック 旋回センサ オプション センサ・個数 特殊仕様

サイズ	記号
20	20
25	25
40	40
63	63

チャック	記号	名称
A	CKL	
B	CKL-J2	

旋回センサ	記号	名称
S※	無接点2線式	

オプション	記号	名称
F	アブソーバー	

センサ・個数			
記号	名称	記号	名称
ET3	無接点3芯	ER2	無接点2芯
ET3L	無接点3芯	ER2L	無接点2芯
ER3	無接点3芯	S1	センサ1個
ER3L	無接点3芯	S2	センサ2個
ET2	無接点2芯	S3	センサ3個
ET2L	無接点2芯	S4	センサ4個

オプションの仕様の詳細は ▶ 42P

センサの仕様の詳細は ▶ 364P

※20A 25A ET2L 2ヶ付

※40A 63A M2V3 (CKD製) 2ヶ付

※EXL-〇〇Bの場合、チャック開閉方向はご指示ください。

仕 様

型 式	EXL-20A 外形図は ▶ 601P	EXL-25A 外形図は ▶ 602P	EXL-40A 外形図は ▶ 603P	EXL-63A 外形図は ▶ 604P
駆動源	エア 0.3~0.7MPa			
潤滑	無給油またはタービン油1種 (ISOVG32)			
周囲温度 (°C)	5~60			
旋回時間	0.2~0.8sec / 180°			
旋回トルク (P=0.5MPa)	0.82N・m	1.56N・m	5.7N・m	18.1N・m
チャック型式	CKL-20AS	CKL-25AS	CKL-40AS	CKL-63AS
動作ストローク (mm)	5	6	10	16
シリンダ径 (mm)	φ20	φ25	φ40	φ63
内部容積 (cm³ / 回)	18	34	61	179
繰返し精度 (mm)	±0.01			
本体質量 (kg)	1.25	1.96	4.8	9.7

対応子爪型番

■EXL-20 : 810

■EXL-25 : 820

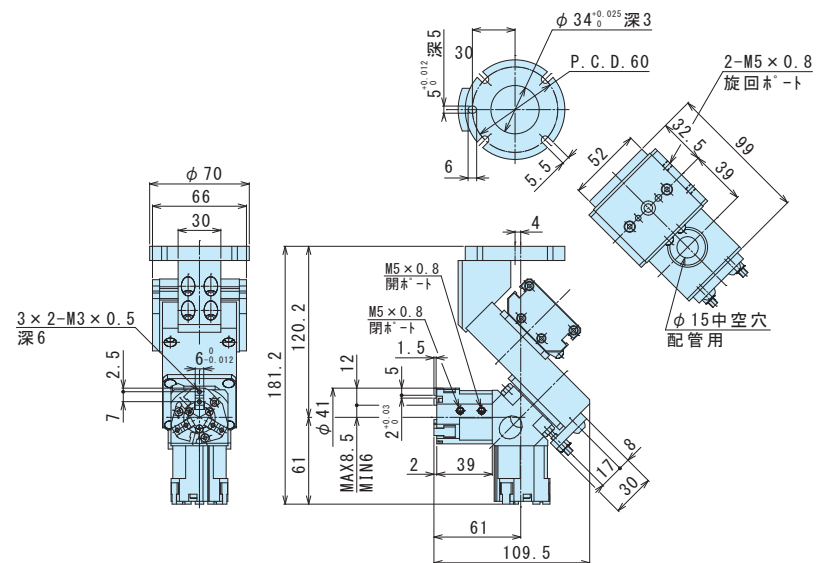
■EXL-40 : 840

■EXL-63 : 860

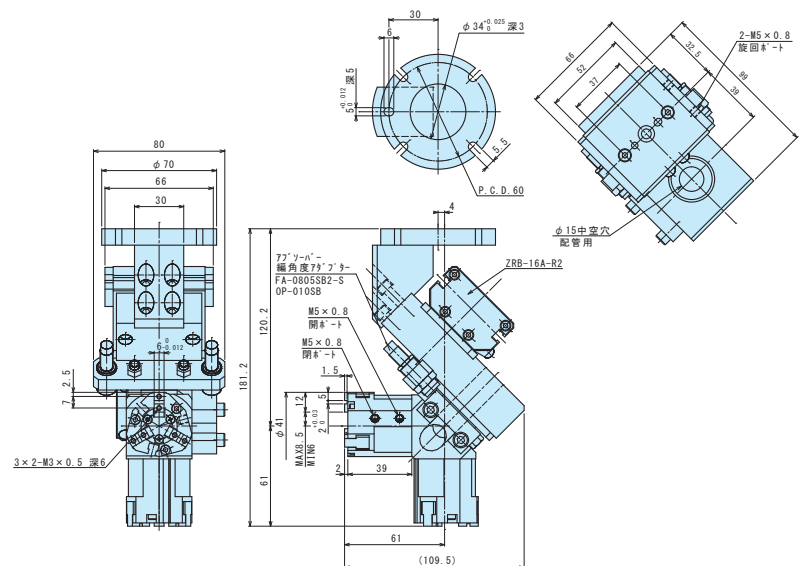
外形図

■EXL-20A (最適把持力 60N~100N)

EXL-20A 標準

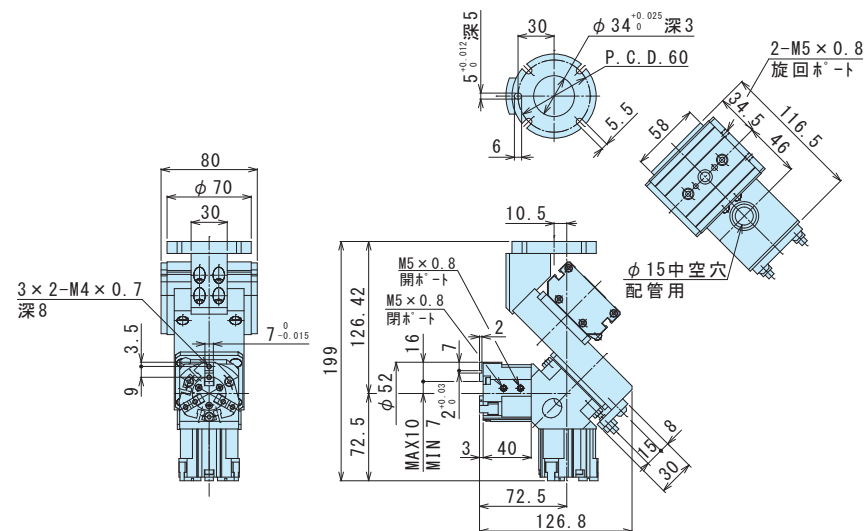


EXL-20A-F

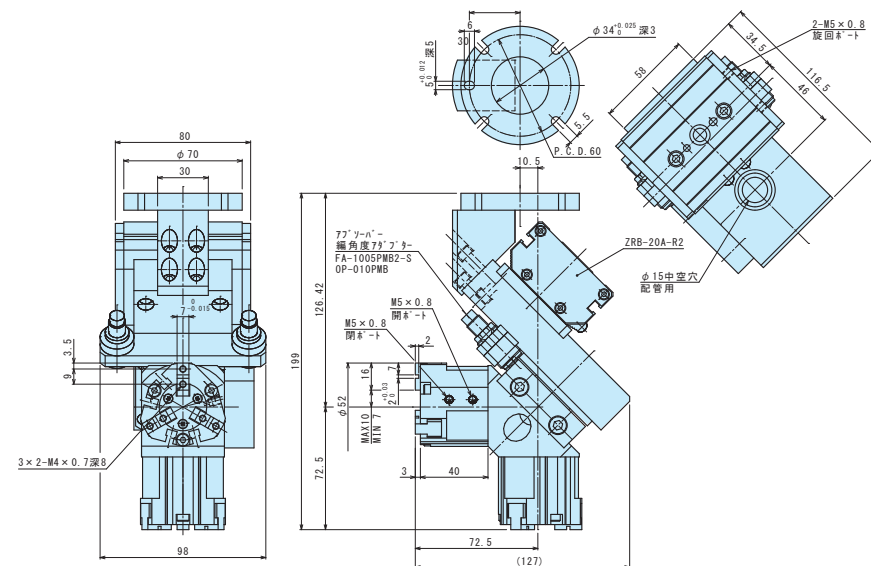


■EXL-25A (最適把持力 80N~180N)

EXL-25A 標準



EXL-25A-F



ロボット
周辺機器

RJA-G

RJH

RJK

RJC

RJCC

RJF

RJFS

RJE

RJX

KHC

KHA

KHAC

KHB

KHE

KHF

QRA-C

QRE

QRD

QRB

TNB

ZRT

ZRA

ZRB

技術資料

ZC-ZA

ZD-ZB

EXL

EXA

EXS

EXM

EXJ

CKR

CKRK

BHS

コンベア

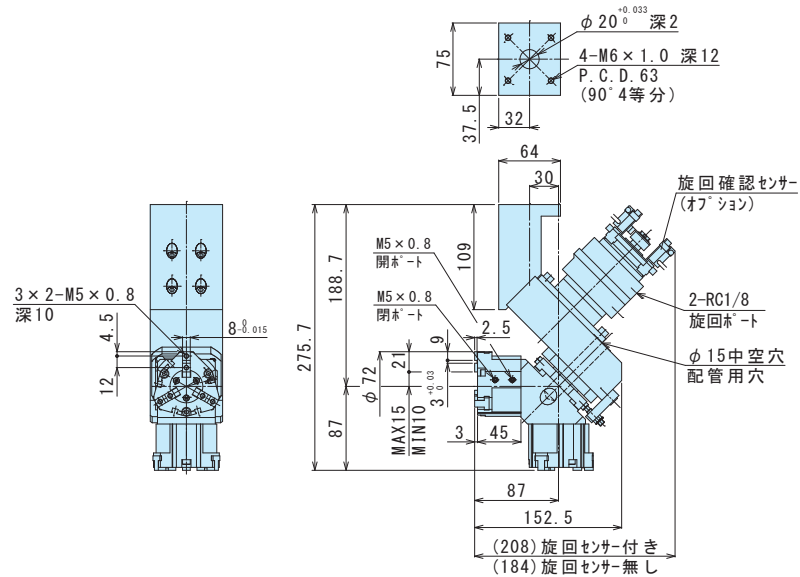
601

602

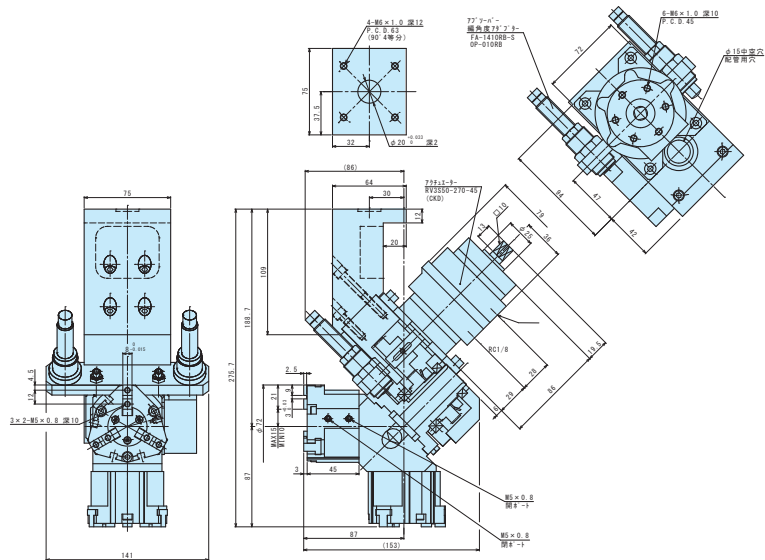
外形図

■EXL-40A (最適把持力 200N~450N)

EXL-40A 標準

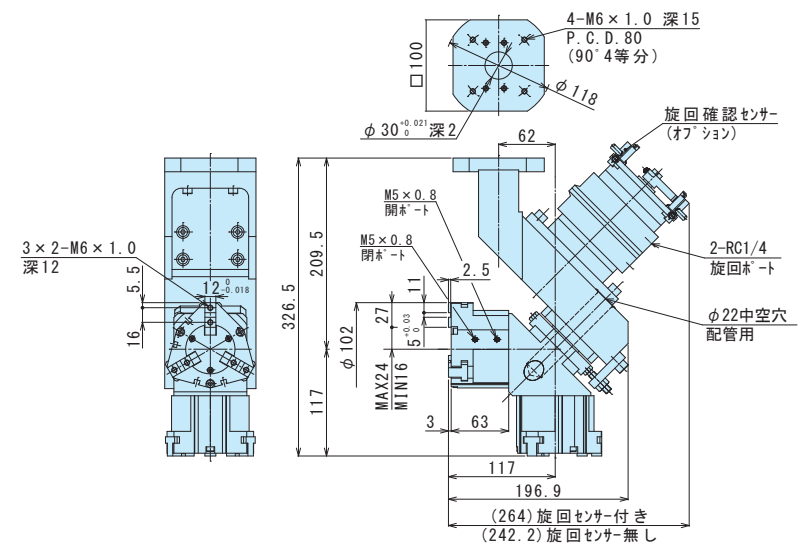


EXL-40A-F



■EXL-63A (最適把持力 600N~1000N)

EXL-63A 標準



EXL-63A-F

