

ベアリング機構で滑らか作動。

### 特長

■クロスローラガイドで高精度、滑らか作動を実現。

スライド部にクロスローラベアリング機構を採用。高精度で滑らかな動きを実現します。

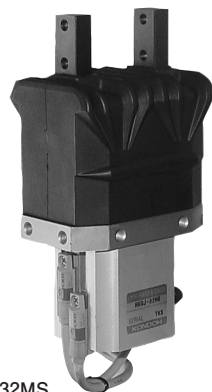
■コンパクトで高剛性。

スライド部をオーバーラップ、ロング保持機構により、コンパクトで大きなモーメント荷動に耐えられます。

■ゴムカバー付で耐環境性も向上。

スライド部へのゴムカバー装着により、ミストやダストの流入を防ぎ、耐環境性が向上します。

※耐切削油センサが取付可能です。



HKGJ-32MS

### 型式表示方法

標準 ----- HKGJ-32MS

オプション ----- HKGJ - **32MS** - **GH** - **E40LS2** - **Z**

大きさ	
記号	名称
32MS	
40MS	

オプション	
記号	名称
無記号	ノーマル
GH	耐油ゴムカバー
GT	耐熱ゴムカバー

オプションの仕様の詳細は ▶ 42P

センサ・個数			
記号	名称	記号	名称
E40	無接点3芯	E45	無接点2芯
E40L	無接点3芯	E45L	無接点2芯
E41	無接点2芯	S1	センサ1個
E41L	無接点2芯	S2	センサ2個

センサの仕様の詳細は ▶ 364P

### 仕様

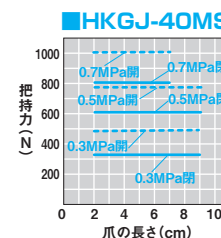
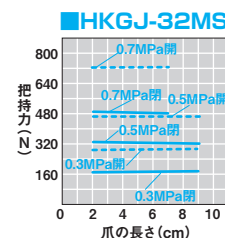
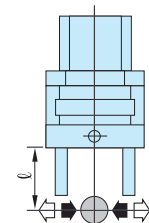
型 式	HKGJ-32MS	HKGJ-40MS
	外形図は ▶417P	外形図は ▶417P
駆動源	エア 0.1~0.7MPa	
潤滑	無給油またはタービン油1種 (ISOVG32)	
周囲温度 (°C)	5~60	
動作ストローク (mm)	24	30
シリンダ径 (mm)	φ32	φ40
ロッド径 (mm)	φ16	φ20
内部容積 [往復] (cm <sup>3</sup> /回)	25.3	49.5
繰返し精度 (mm)	±0.01	
本体質量 (kg)	1.32	2.05

### 性能データ

#### ■把持力

供給圧力別 (MPa) 時においてハンドの爪の長さ  $l$  における開方向、閉方向に作用する把持力を表します。

開方向 (⇐) -----  
閉方向 (⇒) -----

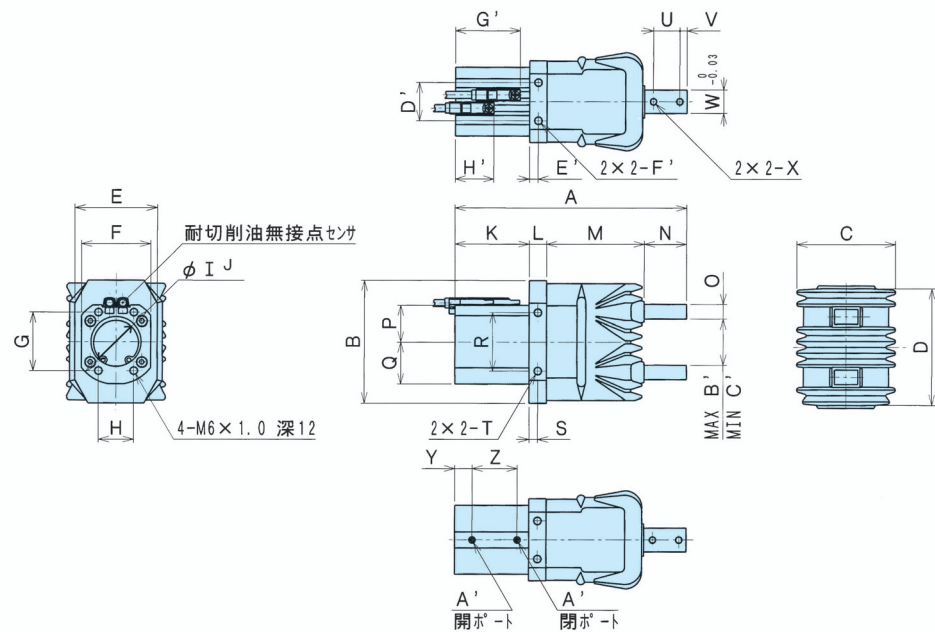


クリーン  
特殊  
モーター  
クリーン  
メカハンド  
耐切削油  
防塵仕様  
水中対応  
樹脂ハンド  
CKPB-A  
WHA-FB  
LCH

### 外形図

■HKGJ-32MS・40MS (最適把持力 200N~350N・350N~600N)

HKGJ-□□MS 標準



型式	A'	B	C	D	E	F	G	H'
HKGJ-32MS	M5×0.8	42	18	26	6	M6×1.0 深12	44.5	26.5
HKGJ-40MS	RC1/8	52	22	28	8	M8×1.25 深15	50.5	28

型式	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z
HKGJ-32MS	159	84	68	80	56	47	40	24	34	深2 <sup>+0.06</sup> <sub>0</sub>	51	12	67	29	10	25	29	40	6	M6×1.0 深12	18	5	16	M5×0.8	12	31
HKGJ-40MS	184	104	74	100	62	59	44	34	42	深2 <sup>+0.06</sup> <sub>0</sub>	59	15	74	36	12	29.5	33	42	8	M8×1.25 深15	20	8	20	M6×1.0	12	37

- クリーン特殊
- モーター
- クリーン
- メカハンド
- 耐切削油
- 防塵仕様
- 水中対応
- 樹脂ハンド
- CKPB-A
- WHA-F-B
- LCH

- クリーン特殊
- モーター
- クリーン
- メカハンド
- 耐切削油
- 防塵仕様
- 水中対応
- 樹脂ハンド
- CKPB-A
- WHA-F-B
- LCH